

Giove

robot cartesiano



Robotek
group



Robotek

group

ENG A solid know how in the industrial automation and robotic field allowed us to stand out realising targeted solutions for every situation. Robotek group was created with the aim of improving productivity and the working activity in every company. Since the realization of the first palletizing plant, we worked in the purpose of improving and propelling us into innovative and efficient solutions.

The use of avant-garde materials and always more innovative technologies enabled Robotek Group to stand out realizing the best solutions for the client. Our implant can be custom built based on every need. Even the most complex requests can be granted since we follow all the steps of the building process: design, construction, assembly and test of every component.

The pride of ours mechanical constructions are quality and practicality of each produced piece. We produce Palletizers, Gripping Pliers, Roller conveyors, Wrapping Machine, Warehouses Pallets, anthropomorphic robots.

Un solido know how nel campo dell'automazione industriale e della robotica ci ha permesso di distinguerci realizzando soluzioni mirate per ogni situazione. Robotek Group nasce con l'obiettivo di migliorare l'attività lavorativa e la produttività all'interno di ogni azienda. Dalla realizzazione del primo impianto di pallettizzazione è nato l'obiettivo di migliorarsi e di spingerci verso soluzioni sempre più innovative ed efficienti.

L'utilizzo di materiali all'avanguardia e l'impiego di tecnologie sempre più innovative, ha permesso a Robotek Group di distinguersi realizzando le migliori soluzioni per il cliente. I nostri impianti possono essere realizzati su misura in base ad ogni esigenza. Occupandoci della progettazione, costruzione, assemblaggio e messa in prova di ogni componente riusciamo a realizzare macchine seguendo anche le richieste più elaborate.

L'orgoglio delle nostre costruzioni meccaniche sono qualità e praticità di ogni pezzo prodotto. Produciamo: Pallettizzatori, Pinze di presa, Rulliere, Avvolgitori, Magazzini Pallet, Robot antropomorfi.

Giove

robot cartesiano



Giove è un robot di pallettizzazione cartesiano a 4 assi composto da una struttura a portale realizzato per adattarsi alle migliori soluzioni. Date le ridotte dimensioni e l'alta efficienza, è in grado di soddisfare anche le richieste più esigenti. Grazie al telaio compatto, può essere impiegato nei fine linea automatici di confezionamento lasciando notevole spazio a disposizione.

ENG Giove is a 4-axis Cartesian palletizing robot, composed of a portal structure designed to adapt to the best solutions. Given its small size and high efficiency, it is able to satisfy even the most demanding requests. Thanks to the compact frame, it can be used at the end of the line of automatic packaging, leaving considerable space to disposal. The combination of the strength of the tubular steel and the power of Brushless motors allows rapid processing of loads and extremely high precision and repeatability of movement.

Efficiente Compattezza

La combinazione tra la robustezza dei tubolari in Acciaio e la potenza dei motori Brushless permette una rapida lavorazione dei carichi ed un'altissima precisione e ripetibilità di movimento. Le varie pinze di presa installabili possono adattarsi a svariate soluzioni, movimentando il prodotto secondo la richiesta del cliente.



L'automazione del processo di pallettizzazione permette la riduzione d'intervento da parte dell'operatore con conseguente aumento del ritmo produttivo. Oltre alle elevate prestazioni, il robot presenta un'estetica curata e ricercata anche per la clientela più esigente. Il nuovo design è stato anche pensato per tutti coloro

che vogliono mantenere un'armonia estetica all'interno delle proprie linee di produzione.

ENG The various grippers that can be installed can adapt to different solutions, changing the product according to the customer's request. The automation of the palletizing process allows the operator to reduce his intervention with a consequent increase in production rate. In addition to high performance, the robot presents a refined and sought aesthetic even for the more demanding customers. The design was thought for those who want to maintain an aesthetic harmony within the own production lines.



Metodo

software di gestione

Metodo permette di generare gli schemi di pallettizzazione prevedendo diverse funzioni, tra cui:

1. Generazione automatica degli schemi di pallettizzazione: è sufficiente impostare le dimensioni del pallet e del prodotto ed il sistema propone le migliori soluzioni.
2. Modifica manuale dello schema di pallettizzazione con possibilità di modificare la posizione e l'orientamento di tutti i depositi e di aggiungerne o toglierne a piacimento.
3. Sistema di aiuto integrato.
4. Gestione interfalda e pallet.
5. Gestione delle prese multiple per ciclo robot.
6. Gestione delle pressioni e dell'espulsore prodotti dalla pinza a seconda del ciclo di pallettizzazione (alta o bassa con valvola proporzionale)

ENG "Metodo" allows to generate the palletizing schemes with different functions, including:

1. Automatic generation of palletizing schemes: it is sufficient to set the dimensions of the pallet and the product and the system proposes the best solutions.
2. Manual modification of the palletizing scheme with the possibility of changing the position and the orientation of all the deposits and adding or removing them at will.
3. Integrated help system.
4. Interlayer and pallet management.
5. Management of multiple sockets per robot cycle.
6. Management of pressures and products ejector from the clamp depending on the palletizing cycle. (high or low with proportional valve)



MODULI DI MOVIMENTAZIONE

Pinza sacchi

Pinza pallet e interfalda

Pinza autodimensionante motore brushless

Pinza a gomma spugnosa

Pinza scatole

Pinza ventosa

Le varie pinze di presa installabili possono adattarsi a svariate soluzioni, movimentando il prodotto secondo la richiesta del cliente.

ENG The various grippers that can be installed can adapt to different solutions, changing the product according to customer requests.

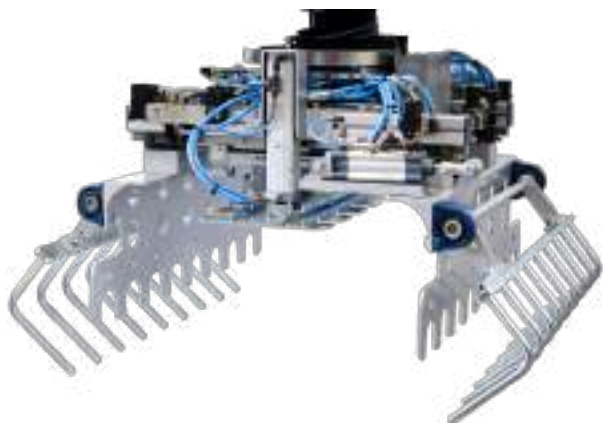
Prodotti trattati



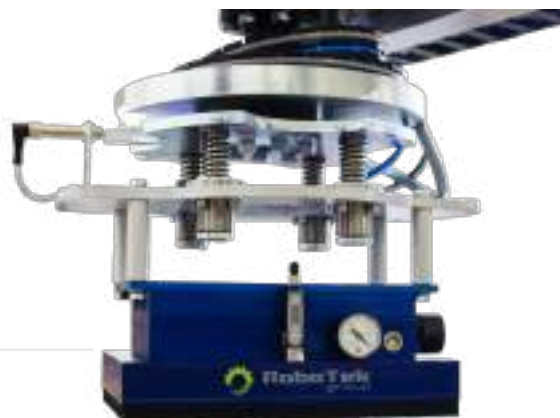
PINZA MULTIPRESA CON MOTORE BRUSHLESS
BRUSHLESS MULTIGRIP GRIPPER



PINZA SACCHI
BAG GRIPPER



PINZA GOMMA SPUGNOSA
SPONGY RUBBER GRIPPER



PINZA VENTOSA
SUCKERS GRIPPER



PINZA SCATOLE CON MOTORE BRUSHLESS
BRUSHLESS BOXES GRIPPER



PINZA INTERFALDA/PALLET
PALLET/INTERLAYER GRIPPER





CARATTERISTICHE TECNICHE

TECHNICAL CHARACTERISTICS

Cicli/ora Max Max cycles/hour	350/450
Colli movimentati/ciclo Packages handled/cycle	1o MULTIPLI 1 or MULTIPLE
Portata utile pax Kg. Max useful load Kg	30-50 kg
Azionamenti, PLC, Inverter Drives, PLC, Inverter	Brushless Siemens
Alimentazione, Tensione Feeding, Power supply	3 fasi + N + PE, 400V 3 phase+N+PE,400V
Potenza assorbita Power consumption	*
Fotocellule, Proximity Photocells, Proximity	Sick
Pressione di esercizio Operating pressure	6 bar
Dimensione pallet (mm) Pallet dimension	min 600x1200 - max 1200x1500 mm
Dimensione sacco (mm) Bag dimension	min 200x350 - max 600x1100 mm
Altezza Max pallet Max pallet height	2100 mm
Peso Max pallet Max pallet weight	2000 Kg

*

In base alla configurazione scelta

L _ a

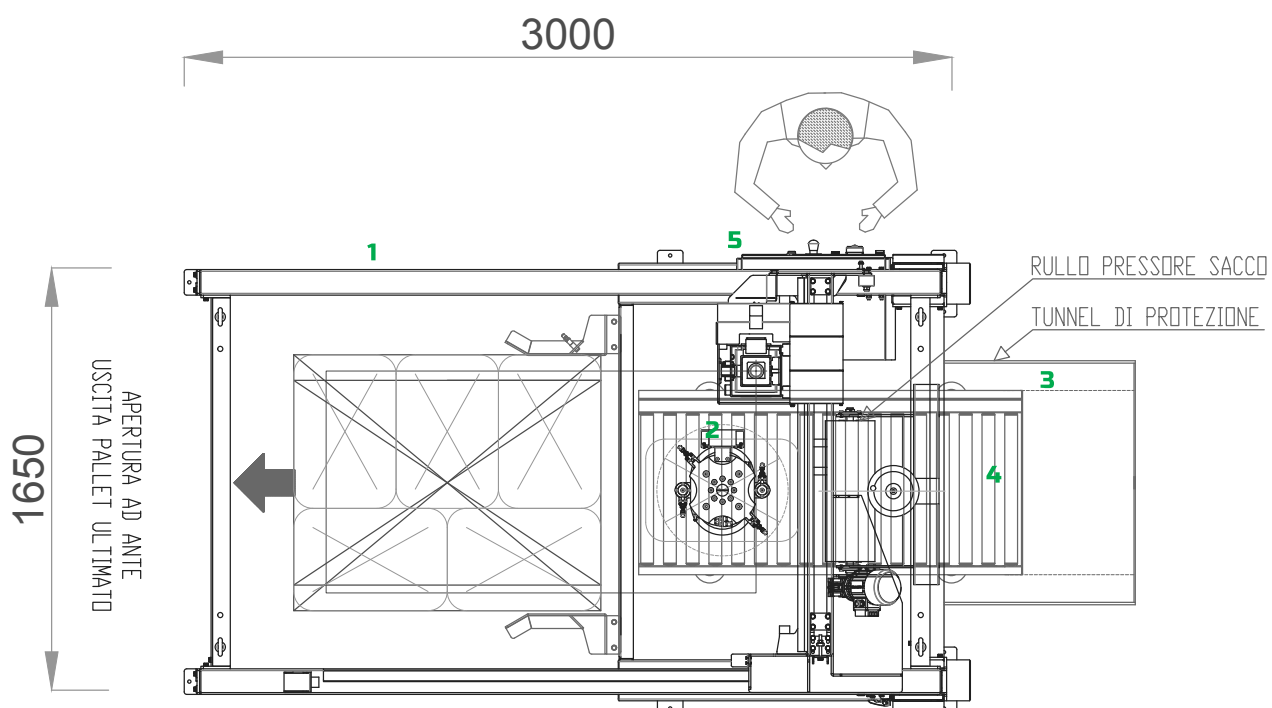
| y \

/ o

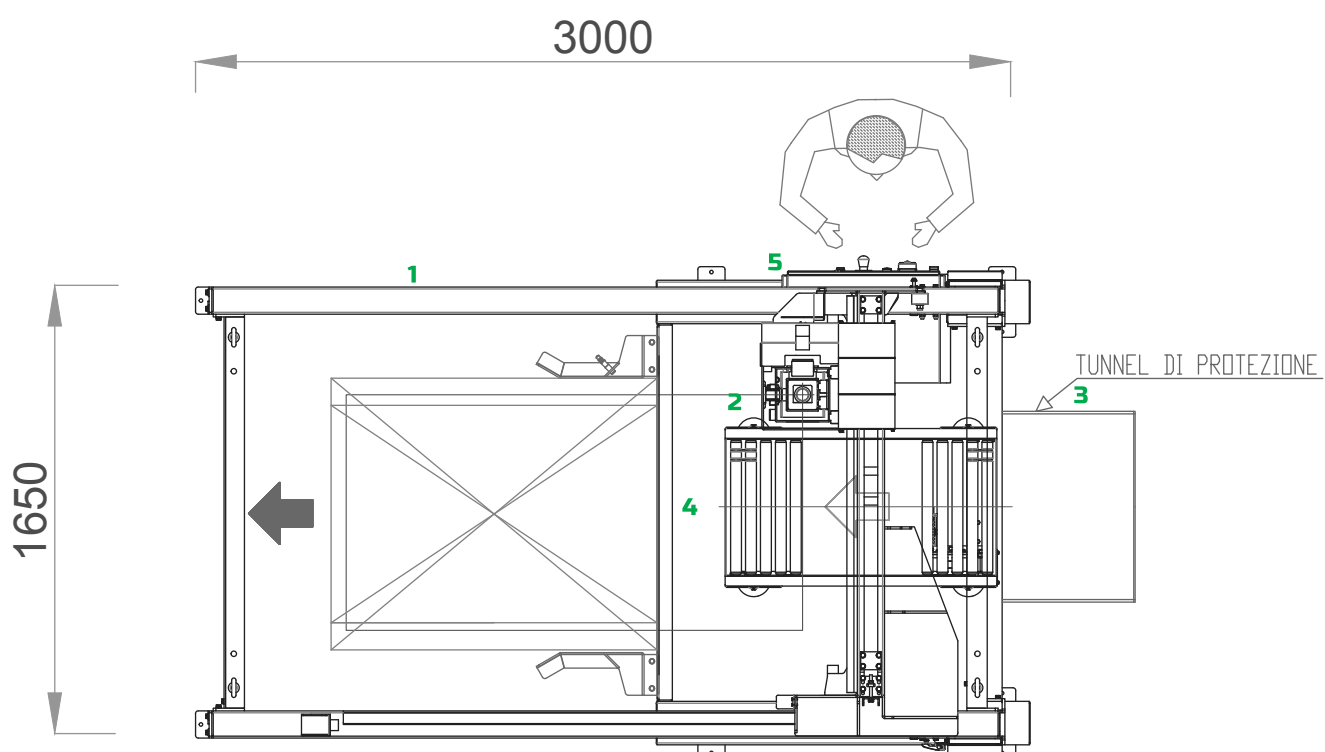
u t _

GIOVE C_01_SA_02
CODICE LINEA

- 1** ROBOT GIOVE
ROBOT GIOVE
- 2** ORGANO DI PRESA
GRIPPER
- 3** PROTEZIONI PERIMETRALI
PERIMETER PROTECTION
- 4** RULLIERA INGRESSO PRODOTTO
PRODUCT ROLLER CONVEYOR
- 5** QUADRO ELETTRICO
ELECTRICAL PANEL

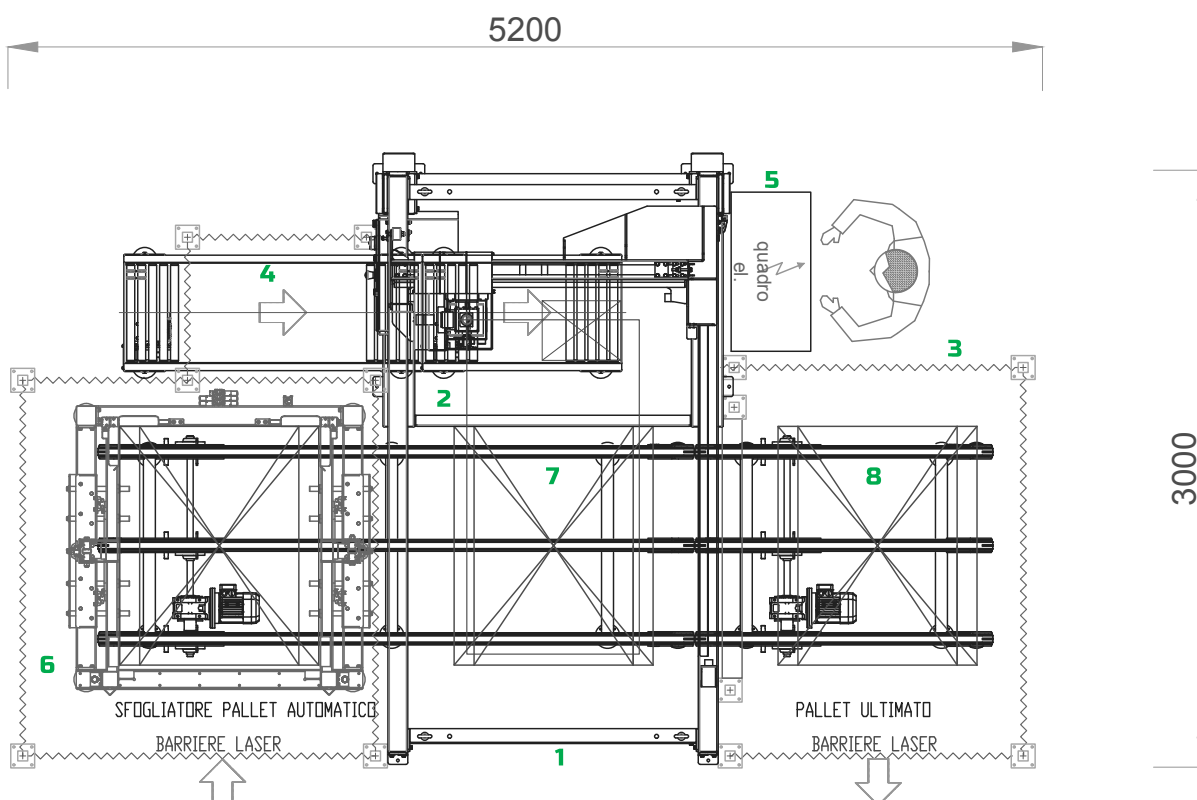


- 1** ROBOT GIOVE
ROBOT GIOVE
- 2** ORGANO DI PRESA
GRIPPER
- 3** PROTEZIONI PERIMETRALI
PERIMETER PROTECTION
- 4** RULLIERA INGRESSO PRODOTTO
PRODUCT ROLLER CONVEYOR
- 5** QUADRO ELETTRICO
ELECTRICAL PANEL

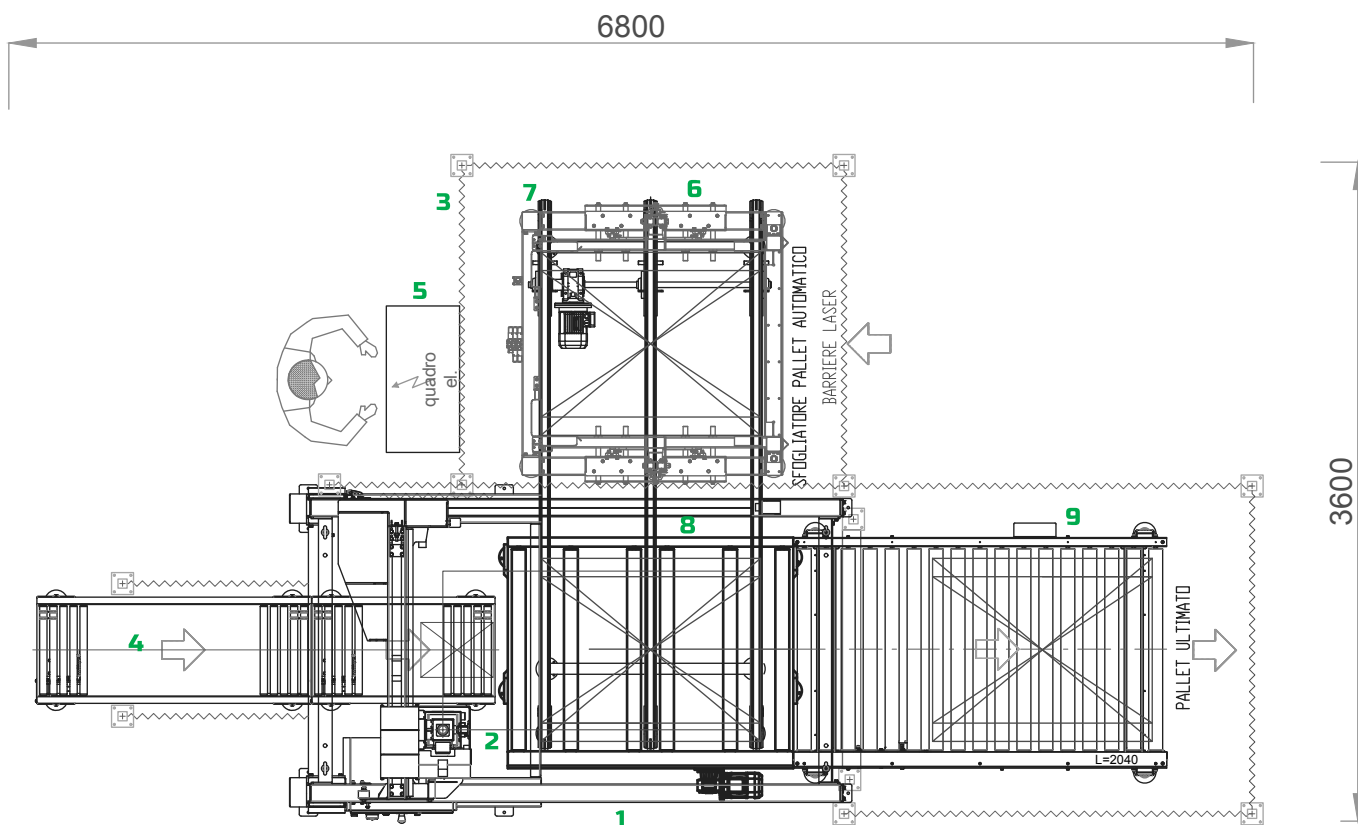


GIOVE C_04_SC_01
CODICE LINEA

- 1** ROBOT GIOVE
ROBOT GIOVE
- 2** ORGANO DI PRESA
GRIPPER
- 3** PROTEZIONI PERIMETRALI
PERIMETER PROTECTION
- 4** RULLIERA INGRESSO PRODOTTO
PRODUCT ROLLER CONVEYOR
- 5** QUADRO ELETTRICO
ELECTRICAL PANEL
- 6** MAGAZZINO PALLET VUOTI
EMPTY PALLET STORE
- 7** RULLIERA FORMAZIONE PALLET ULTIMATO
ULTIMATED PALLET FORMATION ROLLER CONVEYOR
- 8** RULLIERA USCITA
ENDING ROLLING CONVEYOR



- 1** ROBOT GIOVE
ROBOT GIOVE
- 2** ORGANO DI PRESA
GRIPPER
- 3** PROTEZIONI PERIMETRALI
PERIMETER PROTECTION
- 4** RULLIERA INGRESSO PRODOTTO
PRODUCT ROLLER CONVEYOR
- 5** QUADRO ELETTRICO
ELECTRICAL PANEL
- 6** MAGAZZINO PALLET VUOTI
EMPTY PALLET STORE
- 7** CATENARIA TRASLAZIONE PALLET
PRODUCT ROLLER CONVEYOR
- 8** RULLIERA DEVIO FORMAZIONE PALLET ULTIMO
DEVATION ROLLER CONVEYOR FOR
ULTIMATED PALLET FORMATION
- 9** RULLIERA USCITA
ENDING ROLLING CONVEYOR



www.robotekgroup.it



info@robotekgroup.it
+39 0575 720686

Via Alcide de Gasperi 44 ,
52037, Sansepolcro (AR)